

Musterlösung zur Nachklausur

Aufgabe 1:

$$1.) \frac{1}{x+1} - (x+1) = \frac{1 - (x+1)^2}{x+1} = -\frac{x^2 + 2x}{x+1}$$

$$2.) (1 \oplus y) \ominus y = \left(\frac{1}{y}(1+\varepsilon_1) - y \right) (1+\varepsilon_2)$$

$$= \frac{1}{y}(1+\varepsilon_1)(1+\varepsilon_2) - y(1+\varepsilon_2) =: f(\varepsilon_1, \varepsilon_2)$$

$$\Rightarrow Df = \left[\frac{1}{y}(1+\varepsilon_2), \frac{1}{y}(1+\varepsilon_1) - y \right]$$

$$\Rightarrow Df|_0 = \left[\frac{1}{y}, \frac{1}{y} - y \right]$$

$$\Rightarrow \|Df|_0\|_\infty = \left| \frac{1}{y} \right| + \left| \frac{1}{y} - y \right|$$

Aufgabe 2:

1.) function is_sym = check_sym(A)

$$\text{is_sym} = (\text{norm}(A - A') == 0.0);$$

end

$$2.) \text{ Wegen } \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{12} & a_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} l_{11} & 0 \\ l_{21} & l_{22} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} l_{11} & l_{21} \\ 0 & l_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} l_{11}^2 & 0 \\ l_{21}l_{11} & l_{21}^2 + l_{22}^2 \end{bmatrix}$$

ist die gesuchte Funktion

function L = chol_2by2 (A)

~~if (size(A) != [2, 2])~~

if (norm(size(A) - [2, 2]))

L = 0;

return;

end

if (~ check_sym(A))

L = 0

return;

end

if (A(1,1) < 0.0)

L = 0;

return;

end

L = zeros(2, 2);

L(1,1) = sqrt(A(1,1));

L(2,1) = A(1,2) / L(1,1);

if (A(2,2) - L(2,1)^2 < 0.0)

L = 0; return;

end

L(2,2) = sqrt(A(2,2) - L(2,1)^2);

end

Aufgabe 3:

Grad 0:

$$2 = 2\alpha + 2\beta \Rightarrow \boxed{\alpha = 1 - \beta}$$

Grad 1:

$$0 = -\alpha - \beta x + \beta x + \alpha \quad \checkmark$$

Grad 2:

$$\begin{aligned} \frac{2}{3} &= \alpha + \beta x^2 + \beta x^2 + \alpha \\ &= 2\alpha + 2\beta x^2 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{3} = 1 - \beta + \beta x^2$$

$$\Rightarrow -\frac{2}{3} + \beta = \beta x^2 \Rightarrow x^2 = 1 - \frac{2}{3\beta}$$

$$\Rightarrow \boxed{x = \pm \sqrt{1 - \frac{2}{3\beta}}}$$

Grad 3:

$$0 = -\alpha - \beta x^3 + \beta x^3 + \alpha \quad \checkmark$$

Grad 4:

$$\frac{2}{5} = \alpha + \beta x^4 + \beta x^4 + \alpha$$

$$\Rightarrow \frac{1}{5} = 1 - \beta + \beta x^4 = 1 - \beta + \beta \left(1 - \frac{2}{3\beta}\right)^2$$

$$= 1 - \beta + \beta \left(1 - \frac{4}{3\beta} + \frac{4}{9\beta^2}\right)$$

$$= 1 - \frac{4}{3} + \frac{4}{9} \cdot \frac{1}{\beta} = -\frac{1}{3} + \frac{4}{9} \frac{1}{\beta}$$

$$\Rightarrow \frac{4}{9} \frac{1}{\beta} = \frac{1}{5} + \frac{1}{3} = \frac{3+5}{15} = \frac{8}{15}$$

$$\Rightarrow \boxed{\beta = \frac{4}{9} \cdot \frac{15}{8} = \frac{5}{6}}$$

$$\Rightarrow \alpha = \frac{1}{6}$$

$$\Rightarrow x = \pm \sqrt{\frac{1}{5}}$$

Aufgabe 4:

$$\left\| \frac{x^T A x}{x^T x} - \lambda \right\| = \left\| \frac{x^T A x}{x^T x} - \frac{v^T A v}{v^T v} \right\|$$

$$\stackrel{\|x\|=\|v\|}{\leq} \frac{1}{\|x\|^2} \left\| x^T A x - x^T A v + x^T A v - v^T A v \right\|$$

$$\leq \frac{1}{\|x\|^2} \left(\|x^T A (x-v)\| + \|(x^T - v^T) A v\| \right)$$

$$\leq \frac{1}{\|x\|^2} \left(\|x\| \|A\| \|x-v\| + \|x^T - v^T\| \|A\| \|v\| \right)$$

$$= \frac{1}{\|x\|} \cdot 2 \cdot \|A\| \cdot \|x-v\|$$

Aufgabe 5:

1.)

| | | | | |
|---|---------|---------|-----------------|-----------------------|
| 0 | 0 | | | |
| 0 | 0 | 1 | | |
| 0 | 0 | 1 | $\frac{p_1}{2}$ | |
| 1 | p_2+1 | p_2+1 | p_2 | $p_2 - \frac{p_1}{2}$ |

$$\Rightarrow p(x) = 0 + 1 \cdot x + \frac{p_1}{2} \cdot x^2 + \left(p_2 - \frac{p_1}{2}\right) x^3$$

$$2.) \quad f(p_1, p_2) = 2 + \frac{p_1}{2} \cdot 4 + \left(p_2 - \frac{p_1}{2}\right) \cdot 8$$

$$= 2 + 2p_1 + 8p_2 - 4p_1 = 2 - 2p_1 + 8p_2$$

$$\Rightarrow Df_{(p_1, p_2)} = [-2, 8] \quad \Rightarrow \|Df_{(p_1, p_2)}\|_2 = \sqrt{68}$$

Aufgabe 6:

Die Iterationsmatrix ist

$$S = -D^{-1}(L+U) = \dots = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{3}{10} & -\frac{1}{10} \\ -\frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix}.$$

Damit ergibt der erste Schritt

$$x_1 = Sx_0 + D^{-1}b$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & -\frac{3}{10} & -\frac{1}{10} \\ -\frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 6 \\ 2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} -2 \\ -1 \\ -3 \end{bmatrix} + \dots = \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Konvergenz wegen ~~Diagonal~~ Diagonaldominanz.

Aufgabe 7:

Das nicht-lineare Ausgleichsproblem ist

$$\min_{a \in \mathbb{R}} \left\| \begin{bmatrix} g(x_0; a) - y_0 \\ g(x_1; a) - y_1 \\ g(x_2; a) - y_2 \end{bmatrix} \right\|_2^2 = \min_{a \in \mathbb{R}} \left\| \underbrace{\begin{bmatrix} e^{-a^2} - \frac{2}{4e} \\ e^{-(1-a)^2} - 1 \\ e^{-(2-a)^2} - \frac{8}{4e} \end{bmatrix}}_{=: R(a)} \right\|_2^2.$$

Wegen

$$\text{DR}(a) = \begin{bmatrix} -2a e^{-a^2} \\ +2(1-a) e^{-(1-a)^2} \\ +2(2-a) e^{-(2-a)^2} \end{bmatrix}$$

ist

$$\text{DR}(a_0) = \begin{bmatrix} -2 e^{-1^2} \\ +2 \cdot (0) \cdot e^{-0^2} \\ +2(1) \cdot e^{-1^2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{2}{e} \\ 0 \\ \frac{2}{e} \end{bmatrix}$$

und

$$R(a_0) = \begin{bmatrix} \frac{1}{e} - \frac{2}{4e} \\ 1 - 1 \\ \frac{1}{e} - \frac{8}{4e} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2e} \\ 0 \\ -\frac{1}{e} \end{bmatrix}$$

Das lineare Ausgleichsproblem ist damit

$$\min_{a \in \mathbb{R}} \left\| \cancel{R}(a_0) + \text{DR}(a_0) (a - a_0) \right\|_2^2 = \left\| \begin{bmatrix} \frac{1}{2e} \\ 0 \\ -\frac{1}{e} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -\frac{2}{e} \\ 0 \\ \frac{2}{e} \end{bmatrix} (a-1) \right\|_2^2$$

$$= \cancel{\frac{1}{e^2}} \left\| \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} a - \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} \right\|$$

$$= \frac{1}{e^2} \left\| \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} a - \begin{bmatrix} -2 - \frac{1}{2} \\ 0 \\ 2 + 1 \end{bmatrix} \right\| = \frac{1}{e^2} \left\| \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} a - \begin{bmatrix} -\frac{5}{2} \\ 0 \\ 3 \end{bmatrix} \right\|$$

2.) Normalgleichung:

$$A = \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} -\frac{5}{2} \\ 0 \\ 3 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow A^T A = 4 + 4 = 8$$

$$A^T b = (-2) \cdot \left(-\frac{5}{2}\right) + 2 \cdot 3 = 5 + 6 = 11$$

$$\Rightarrow a = \frac{A^T b}{A^T A} = \frac{11}{8}$$

Aufgabe 8:

$$\overset{\circ\circ}{\ddot{y}}(t) = \frac{d}{dt}(\overset{\circ}{\dot{y}}(t)) = \frac{d}{dt} \left(f(t, y(t), \overset{\circ}{\dot{y}}(t)) \right)$$

$$\begin{aligned} &= f_t(t, y(t), \overset{\circ}{\dot{y}}(t)) + f_y(t, y(t), \overset{\circ}{\dot{y}}(t)) \cdot \overset{\circ}{\dot{y}}(t) \\ &\quad + f_{\dot{y}}(t, y(t), \overset{\circ}{\dot{y}}(t)) \cdot \overset{\circ}{\ddot{y}}(t) \end{aligned}$$

Aufgabe 9:

$$0 = \overset{\circ}{\ddot{a}}(t) \cdot \overset{\circ}{\dot{y}}(t) + a(t) \overset{\circ\circ}{\ddot{y}}(t)$$

$$\Rightarrow \overset{\circ\circ}{\ddot{y}} = - \frac{\overset{\circ}{\ddot{a}}}{a} \overset{\circ}{\dot{y}} = - \frac{-2t e^{-t^2}}{e^{-t^2}} \overset{\circ}{\dot{y}} = 2t \cdot \overset{\circ}{\dot{y}}$$

Ordnungsreduktion:

$$v = \dot{y}$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} \dot{y} \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v(t) \\ 2t \cdot v(t) \end{bmatrix} =: f\left(t, \begin{bmatrix} y(t) \\ v(t) \end{bmatrix}\right), \text{ d.h.}$$

$$f\left(t, \begin{bmatrix} y \\ v \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} v \\ 2t \cdot v \end{bmatrix}$$

modifiziertes Euler-Verfahren:

$$k_1 = f\left(0, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \cdot 0 \cdot 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$k_2 = f\left(0 + \frac{h}{2}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + 1 \cdot \left(\frac{1}{2} \cdot k_1\right)\right)$$

$$= f\left(\frac{1}{2}, \begin{bmatrix} \frac{3}{2} \\ 1 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \cdot \frac{1}{2} \cdot 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow y_1 = y_0 + h(0 \cdot k_1 + 1 \cdot k_2)$$

$$= \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + 1 \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Zusatzaufgabe:

Es gilt \vec{v} zu finden mit
 $Y(10, \vec{v}) = 3$, d.h.

$$0 = f(\vec{v}) := Y(10, \vec{v}) - 3.$$

Newton:

$$v_{k+1} = v_k - \frac{f(v_k)}{Df(v_k)}, \text{ wobei}$$

$$Df(v_k) = \frac{\partial}{\partial v_k} f(v_k) = \frac{\partial}{\partial v_k} Y(10, v_k) = \psi(10, v_k)$$

Ferner ist $f(v_k) = Y(10, v_k) - 3$, wozu

$$\begin{cases} \ddot{y} = 2t \dot{y} \\ y(0) = 0, \quad \dot{y}(0) = v_k \end{cases}$$

gelöst werden muss.

$$\text{Wegen } Y(0, v_k) = 0 \Rightarrow \psi(0, v_k) = 0$$

$$\frac{d}{dt} Y(0, v_k) = v_k \Rightarrow \dot{\psi}(0, v_k) = \frac{\partial}{\partial v_k} v_k = 1$$

$$\left(\frac{d}{dt}\right)^2 Y(t, v_k) = 2t \left(\frac{d}{dt}\right) Y(t, v_k) \Rightarrow \ddot{\psi}(t, v_k) = 2t \dot{\psi}(t, v_k)$$

ist mit $p(t) := \psi(t, v_k)$ dann noch

$$\begin{cases} \ddot{p}(t) = 2t \dot{p}(t) \\ p(0) = 0, \quad \dot{p}(0) = 1 \end{cases}$$

zu lösen um

$$Df(v_k) = \psi(10, v_k) = p(10) \text{ zu erhalten.}$$

