

# Normalkrümmungen und der Normalvektor

Sei  $f : U \rightarrow \mathbb{R}^3$  eine parametrisierte Fläche und  $N : U \rightarrow \mathbb{S}^2$  der zugehörige Normalvektor. In der Vorlesung haben wir gesehen, dass dann  $dN_p$  eine lineare Abbildung von  $\mathbb{R}^2$  auf die Tangentialebene  $T_{f(p)}M$  von  $M = f(U)$  ist.

## Warum ist $\mathbb{I}$ eine symmetrische Bilinearform und was ist das überhaupt?

Die zweite Fundamentalform ist durch  $\mathbb{I}_p(v, w) := -\langle dN_p(v), df_p(w) \rangle, v, w \in \mathbb{R}^2$  definiert. Es gilt:

$$\langle N, \partial_1 f \rangle = \langle N, \partial_2 f \rangle = 0,$$

und wenn man die erste Gleichung ableitet, bekommt man:

$$\begin{aligned} 0 &= \partial_1(\langle N, \partial_1 f \rangle) = \langle \partial_1 N, \partial_1 f \rangle + \langle N, \partial_1 \partial_1 f \rangle \\ &\Leftrightarrow -\langle \partial_1 N, \partial_1 f \rangle = \langle N, \partial_1 \partial_1 f \rangle, \end{aligned}$$

und somit

$$\mathbb{I}_p(e_1, e_1) = -\langle dN_p(e_1), \partial_1 f \rangle = -\langle \partial_1 N, \partial_1 f \rangle = \langle N(p), \partial_1 \partial_1 f \rangle.$$

Analog bekommt man:

$$\begin{aligned} \mathbb{I}_p(e_2, e_2) &= -\langle dN_p(e_2), \partial_2 f \rangle = -\langle \partial_2 N, \partial_2 f \rangle = \langle N(p), \partial_2 \partial_2 f \rangle, \\ \mathbb{I}_p(e_1, e_2) &= -\langle dN_p(e_1), \partial_2 f \rangle = -\langle \partial_1 N, \partial_2 f \rangle = \langle N(p), \partial_1 \partial_2 f \rangle, \\ \mathbb{I}_p(e_2, e_1) &= -\langle dN_p(e_2), \partial_1 f \rangle = -\langle \partial_2 N, \partial_1 f \rangle = \langle N(p), \partial_2 \partial_1 f \rangle = \mathbb{I}_p(e_1, e_2), \end{aligned}$$

$\mathbb{I}_p$  ist also insbesondere symmetrisch und es gilt:

$$\mathbb{I}_p(v, w) = -\langle dN_p(v), df_p(w) \rangle = \langle N, D_p^2 f(v, w) \rangle.$$

## Was hat $\mathbb{I}_p$ mit Normalkrümmungen zu tun?

In der Übung haben wir gesehen, dass man Hauptkrümmungen mittels Normalkrümmungen bestimmen kann, und dass Normalkrümmungen Krümmungen von Normalschnitten sind. Hier machen wir was ähnliches: wir wählen eine Richtung  $v \in \mathbb{S}^1$  und betrachten den Normalschnitt  $\gamma = f \circ \hat{\gamma}$ , mit  $\gamma(0) = f(p)$  und  $\frac{d}{ds}\gamma(0) = d_p f(v)$  (entspricht  $\hat{\gamma}(0) = p, \frac{d}{ds}\hat{\gamma}(0) = v$ ). Nun gilt:

$$\begin{aligned} \mathbb{I}_p(v, v) &= \mathbb{I}_p\left(\frac{d}{ds}\hat{\gamma}(0)\right) = -\left\langle dN_p\left(\frac{d}{ds}\hat{\gamma}(0)\right), df_p\left(\frac{d}{ds}\hat{\gamma}(0)\right)\right\rangle \\ &= -\left\langle \frac{d}{ds}N(\hat{\gamma}(0)), \frac{d}{ds}(f \circ \hat{\gamma})(0)\right\rangle \\ &= \left\langle N(\hat{\gamma}(0)), \frac{d^2}{ds^2}\gamma(0)\right\rangle \\ &= \langle N(p), \kappa n(0) \rangle \\ &= \kappa_n(p), \end{aligned}$$

wobei  $n$  der Normalvektor von  $\gamma$  ist.

## Was hat $\Pi_p$ mit Hauptkrümmungen zu tun?

Aus der Übung wissen wir, dass die Hauptkrümmungen  $\kappa_1$  und  $\kappa_2$  die maximale und minimale Normalkrümmung darstellen. Die zugehörigen Hauptkrümmungsrichtungen  $e_1$  und  $e_2$  bilden eine Orthonormalbasis, wie das folgende Theorem beweist:

**Theorem 1.** Sei  $B$  eine symmetrische Bilinearform auf  $\mathbb{R}^2$ . Dann existiert eine Orthonormalbasis  $e_1, e_2$  auf  $\mathbb{R}^2$ , so dass, falls  $v \in \mathbb{R}^2$  mit  $v = \alpha e_1 + \beta e_2$ , gilt

$$B(v, v) = \lambda_1 \alpha^2 + \lambda_2 \beta^2,$$

wobei  $\lambda_1 = \max_{v \in \mathbb{R}^2, |v|=1} B(v, v)$  und  $\lambda_2 = \min_{v \in \mathbb{R}^2, |v|=1} B(v, v)$ .

*Beweis.* Siehe Do Carmo, Appendix zur Kapitel 3. □

Jede andere Richtung  $v \in \mathbb{S}^1$  lässt sich als  $v = \cos \varphi e_1 + \sin \varphi e_2$  darstellen, wobei  $\varphi$  der Winkel zwischen  $e_1$  und  $v$  ist. Laut Theorem bekommt man dann für die Normalkrümmung in Richtung  $v$ :

$$\kappa_n = \Pi_p(v) = \kappa_1 \cos^2 \varphi + \kappa_2 \sin^2 \varphi.$$